

QJAR

QJRB30-1

CE

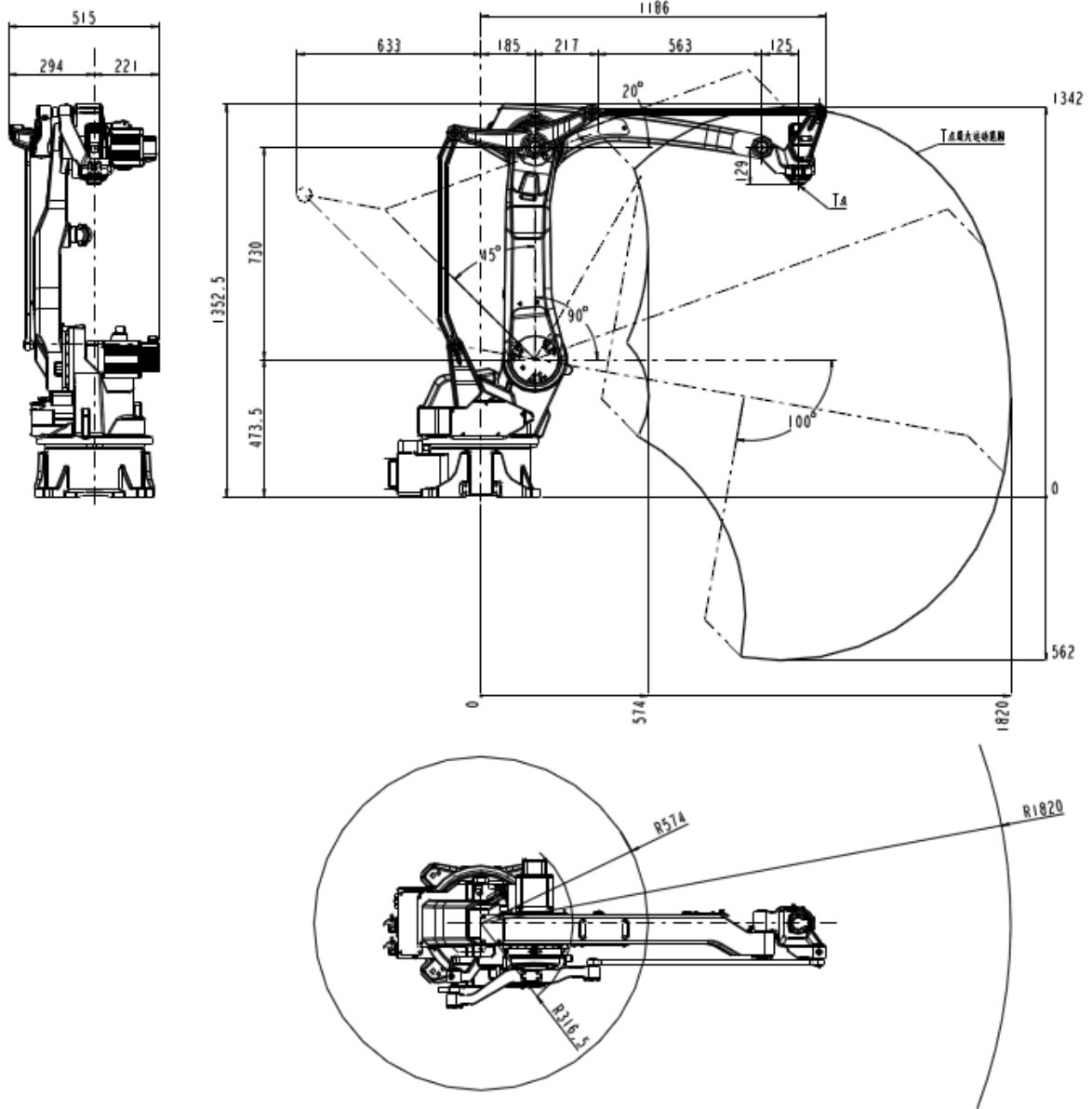


QJRB30-1'in Özellikleri ve Çizimleri

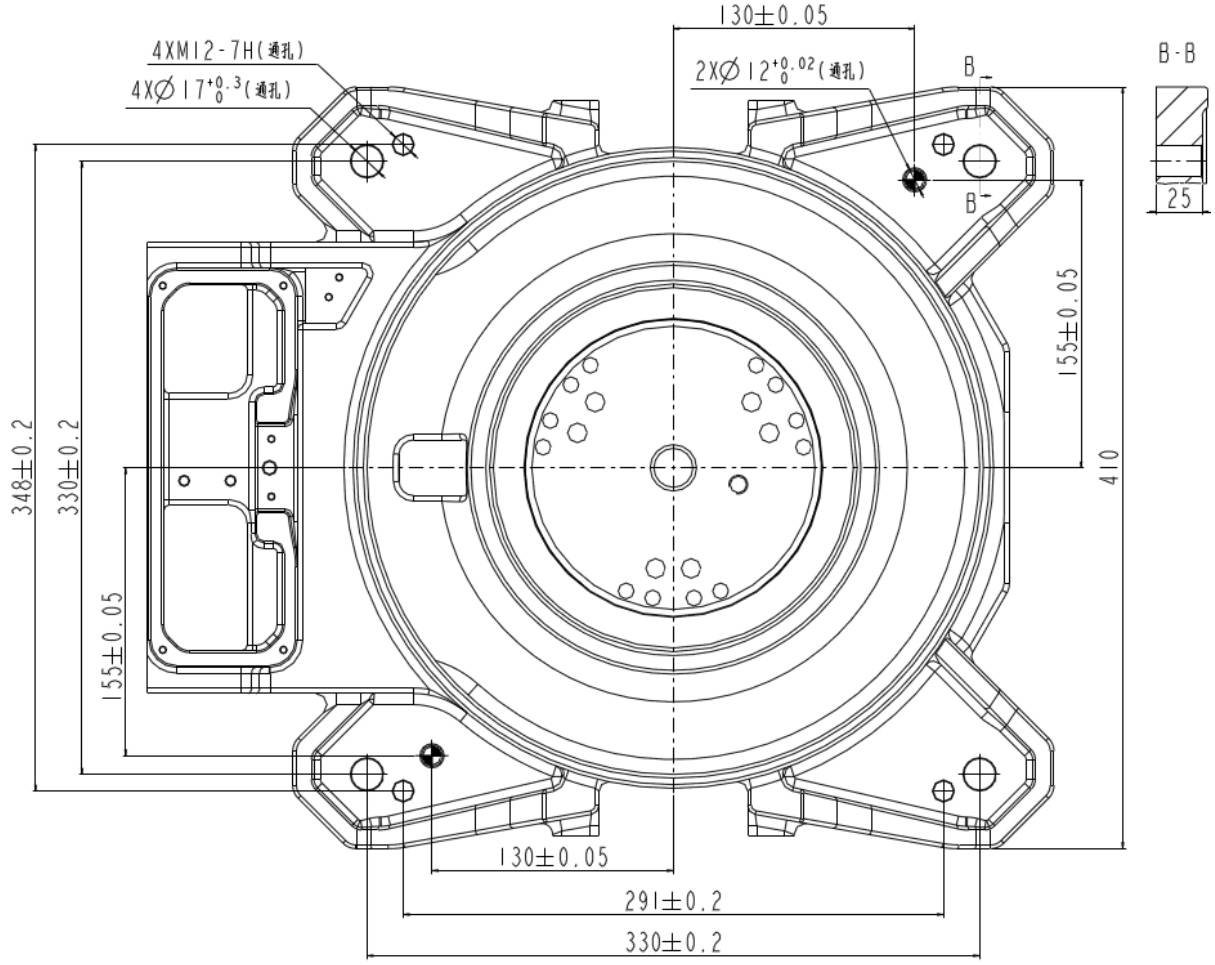
I. QJRB30-1 Robot temel özellik tablosu

QJRB30-1 Temel özellik tablosu			
Vücut şekli		Dikey çok eklemlili	
Eksen sayısı		4	
Yük kapasitesi		30kg	
Kol açıklığı		1820mm	
Tekrarlanan konumlandırma doğruluğu $\wedge 2$		$\pm 0.05\text{mm}$	
Mekanik sınır aralığı	1.eksen	$\pm 168^\circ$	
	2.eksen	$+105^\circ, -50^\circ$	
	3.eksen	Global: $+105^\circ, -25^\circ$	
		Coupling: $+77^\circ, -200^\circ$	
	4.eksen	$\pm 360^\circ$	
Maksimum hız	1.eksen	3 rad/s	171 $^\circ/\text{s}$
	2.eksen	3 rad/s	171 $^\circ/\text{s}$
	3.eksen	3.7 rad/s	211 $^\circ/\text{s}$
	4.eksen	6.2 rad/s	355 $^\circ/\text{s}$
Maksimum hızlanma	1.eksen	9 rad/s ²	515 $^\circ/\text{s}^2$
	2.eksen	15 rad/s ²	859 $^\circ/\text{s}^2$
	3.eksen	22 rad/s ²	1260 $^\circ/\text{s}^2$
	4.eksen	28 rad/s ²	1604 $^\circ/\text{s}^2$
İzin verilen tork	4.eksen	64.68 N.m	
Eylemsizlik momenti	4.eksen	1.45 kg.m ²	
Vücut ağırlığı		205 kg	
Kurulum ortamı	sıcaklık	0~45 $^\circ\text{C}$	
	nem	20%~80% RH(Yoğuşma yok)	
	titreşim	<4.9m/s ² (0.5G)	
	diğer	Yanıcı, aşındırıcı gaz ve sıvılardan kaçının; Su, yağ, toz vb. ile temasından kaçının. Elektrik gürültüsü kaynaklarından uzak tutun.	
Güç kapasitesi		3.0kVA	

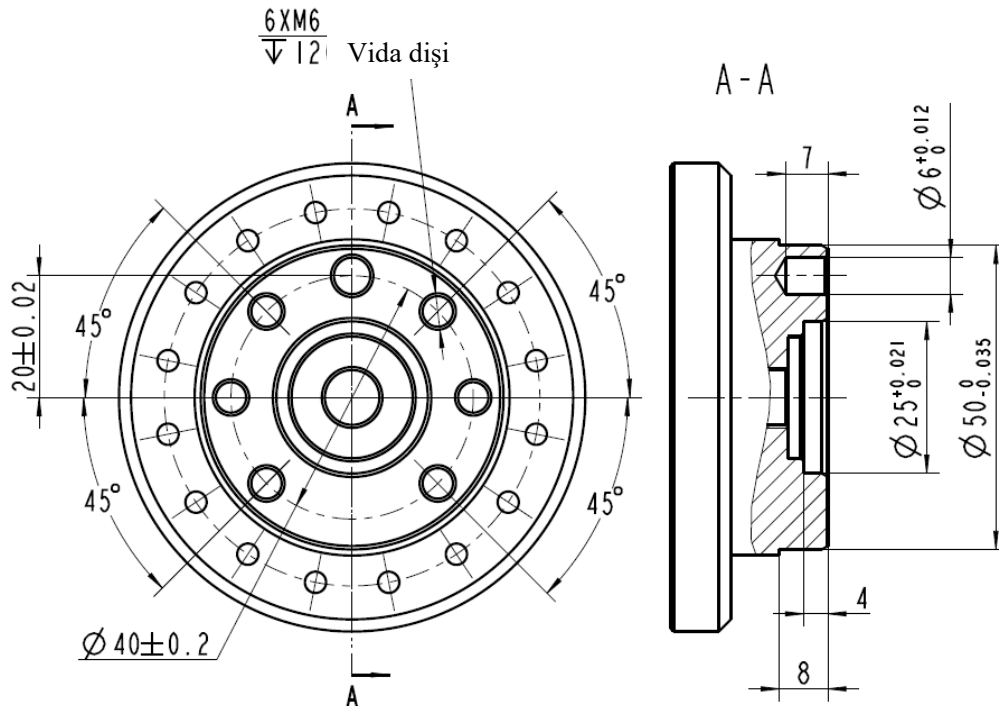
II. QJRB30-1 Robotun Genel Boyutunun ve Maksimum Hareket Aralığının Diyagramı



III. QJRB30-1 Robot Tabanı Montaj Boyut Çizimi

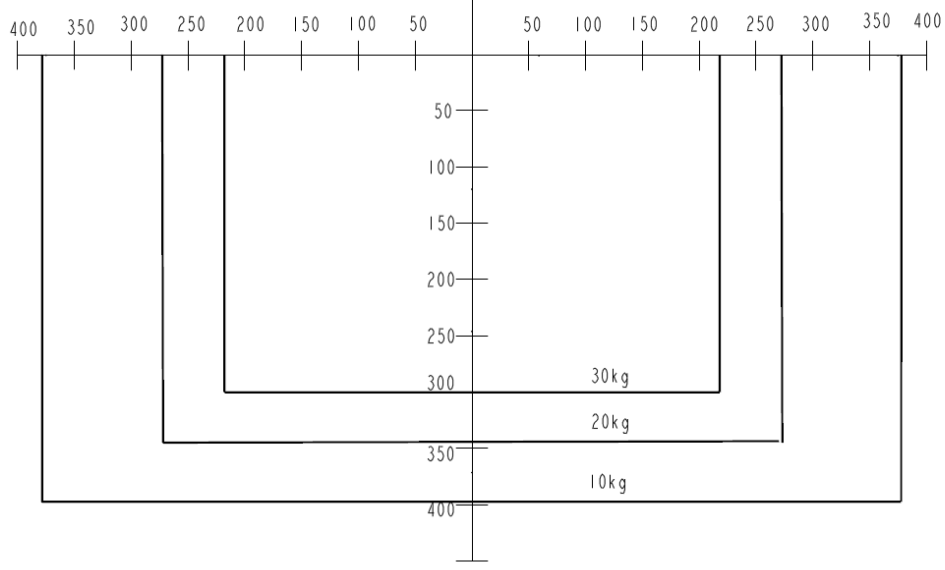


IV. QJRB30-1 Robot Kurulum Boyut Çizimi



V.QJRB30-1 Yk kapasitesi diyagramı

4. eksenin merkezi sıfırdır



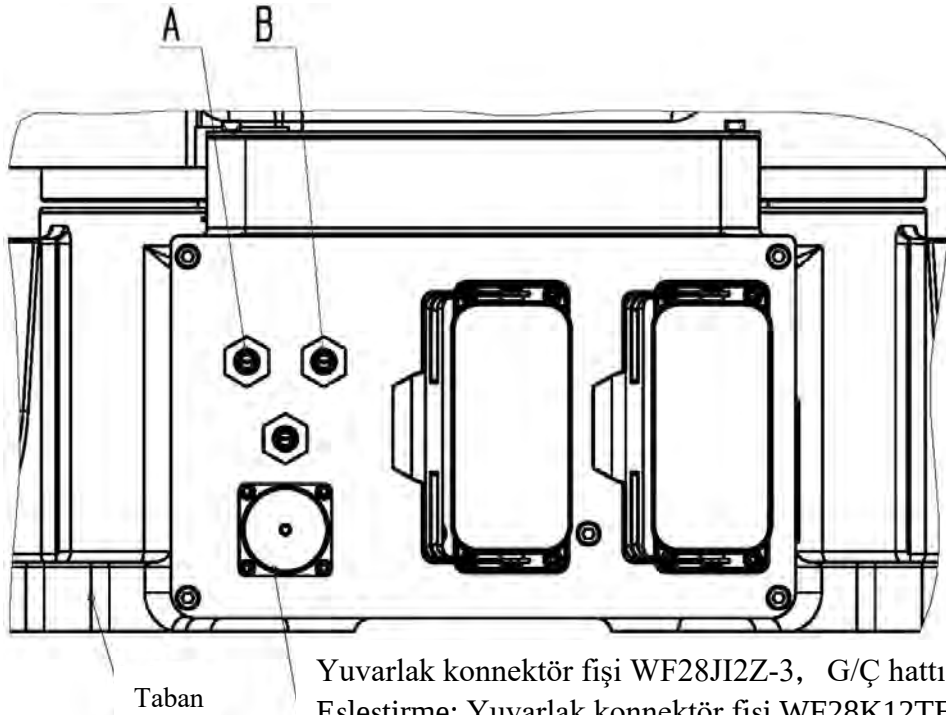
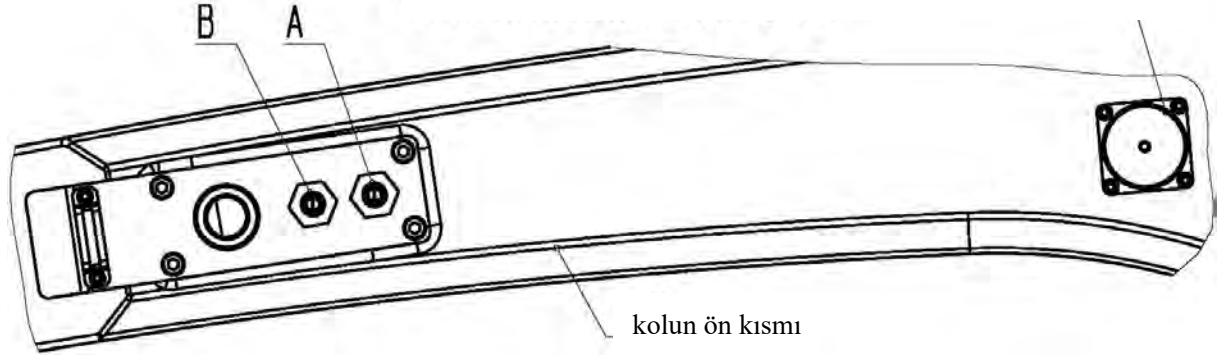
3 eksenli eksenel ofset(mm)

4 eksenli eksenel ofset(mm)

VI. Robotun ayrılmış gaz yolunun ve G/Ç arayüzü konumunun şematik diyagramı

1. Koruma seviyesi IP30 durumu:

Yuvarlak konnektör fişi WF28JI2Z, G/Ç hattı: 0,3mm²×12C
Eşleştirme: Yuvarlak konnektör fişi WF28KI2TE



Yuvarlak konnektör fişi WF28JI2Z-3, G/Ç hattı:0,3mm²×12C
Eşleştirme: Yuvarlak konnektör fişi WF28K12TE-3,
10A soğuk presleme dişi YK1.5-20.4-1.OAU
(1. OAU ihtiyaca göre isteğe bağlıdır) açıklama:

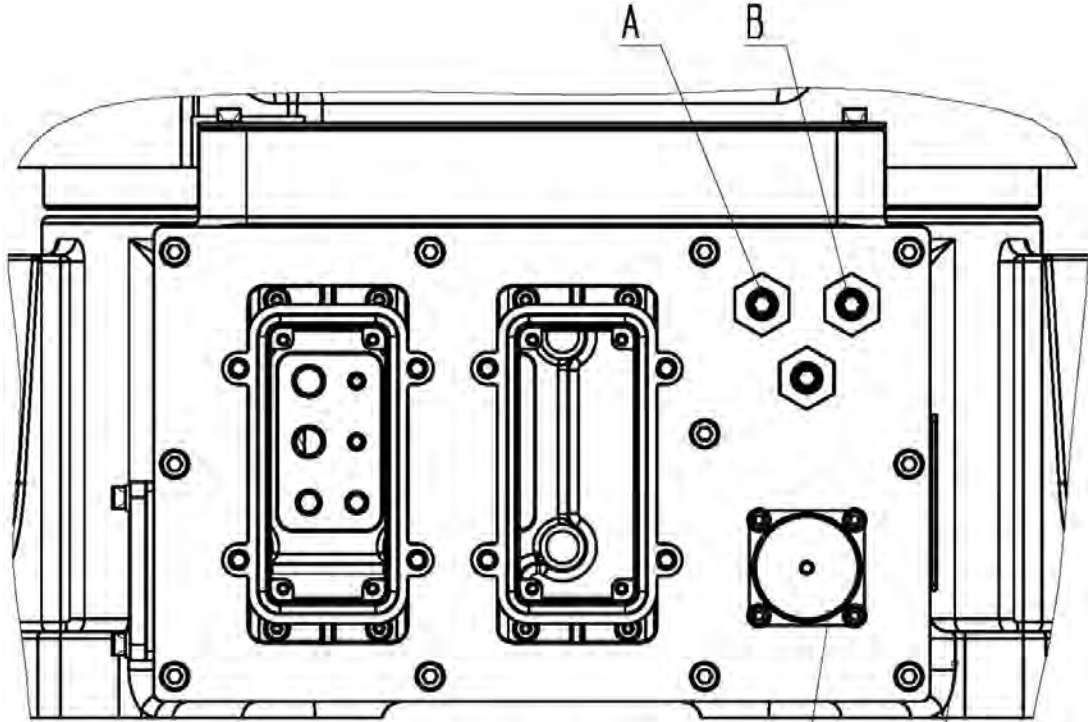
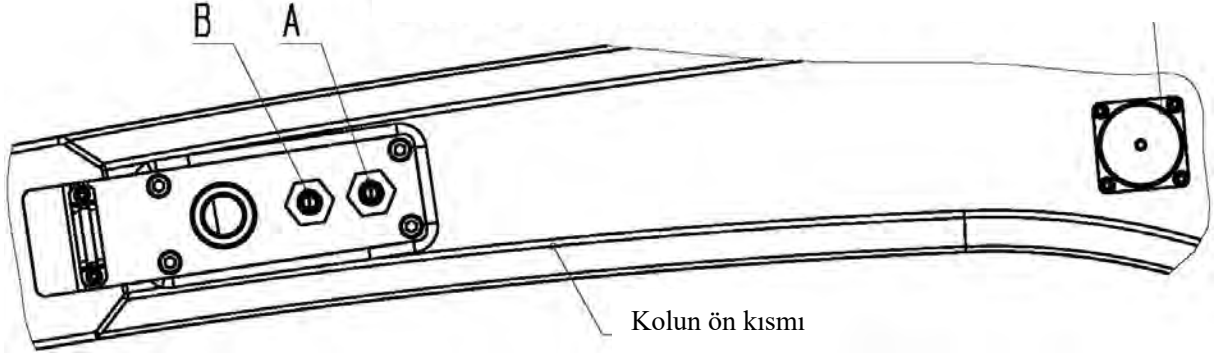
1.Taban A、 B hava girişi, RI/8 vida dişi, koni tapalı, dış çap ϕ 8 mm'dir

2.Ön kollar A、 B hava çıkışıdır, RI/8 vida dişidir, koni tapalıdır, dış çap ϕ 8 mm'dir

3.Taban ve önkol pozisyonundaki dairesel konnektör fişi aynı pozisyonda bağlanır

2. Koruma seviyesi IP65 durumu:

Yuvarlak konnektör fişi WF28JI2ZEF, G/Ç hattı: 0,3mm²×12C
Eşleştirme: Yuvarlak konnektör fişi WF28KI2TE



Yuvarlak konnektör fişi WF28JI2Z-3, G/Ç hattı:0,3mm²×12C

Taban Eşleştirme: Yuvarlak konnektör fişi WF28K12TE-3,

10A soğuk presleme dişi YK1.5-20.4-1.OAU

(1. OAU ihtiyaca göre isteğe bağlıdır)

açıklamak:

3. Taban A, B hava girişi, RI/8 vida dişi, koni tapalı,
dış çap ϕ 8mm

4. Ön kollar A, B hava çıkışıdır, RI/8 vida dişidir, koni tapalıdır,
dış çap ϕ 8 mm'dir

3. Taban ve önkol konumu dairesel konnektör fişi
aynı pozisyonda bağlı

VII. QJRB30-1 Robot ürünlerinin konfigürasyon tablosu

QJRB30-1 Robot konfigürasyon tablosu	
Motor	TAMAGAWA/Gaohuachuangeke
RV Redüktör	Nabtesco/Chinese reducer
Harmonik Redüktör	Shimpo
Denetleyici	KEBA/QJAR
Sürücü	Tsino dynatron

VIII. QJRB30-1 Denetleyici kabini

QJRB30-1 denetleyici kabini	
Kontrol donanımı	QJAR controller
Kontrol kabini yazılımı	QJAR operating system
Güç kaynağı	Üç fazlı Dört telli AC380V(+10%,-10%)
Anma gücü	5.4KW
Güç kapasitesi	3.2KVA
Kontrol kabini ebatları	580x600x960mm
Kontrol kabini ağırlığı	120kg
Ortam sıcaklığı	0-45°C
Maksimum Nem	20%~80% RH (yoğunlaşma yok)
Koruma seviyesi	IP54
İşlem paneli	Kabin üzerinden kontrol
Programlama birimi	Renkli dokunmatik ekranlı öğretim kutusu
Güvenlik	Acil durdurma, otomatik mod durdurma, uzaktan mod durdurma
Giriş ve çıkışlar	Dijital IO 15 giriş 21 çıkış

QJRB30-1 kontrol kabini	
Kontrol donanımı	KEBA controller
Kontrol kabini yazılımı	KEBA operating system
Güç Kaynağı	Üç fazlı Dört telli AC380V(+10%,-10%)
Anma gücü	4.7KW
Güç kapasitesi	3.0KVA
Kontrol kabininin boyutu	580x600x960mm
Kontrol kabininin ağırlığı	100kg
ortam sıcaklığı	0-45°C
Maksimum nem	20%~80% RH (no condensation)
Koruma seviyesi	IP21
işlem durumu	Kontrwol paneli üzerinden
Proglamlama birimi	Renkli dokunmatik ekranlı öğretim kutusu
Güvenlik	Acil durdurma, otomatik mod durdurma, uzaktan mod durdurma
Giriş ve çıkışlar	Dijital IO 26 giriş 32 çıkış